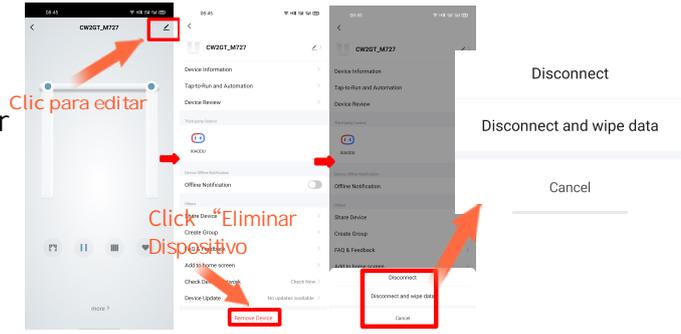




# MANUAL DE USO DE LA CORTINA INTELIGENTE IOT-MOTORBLIND

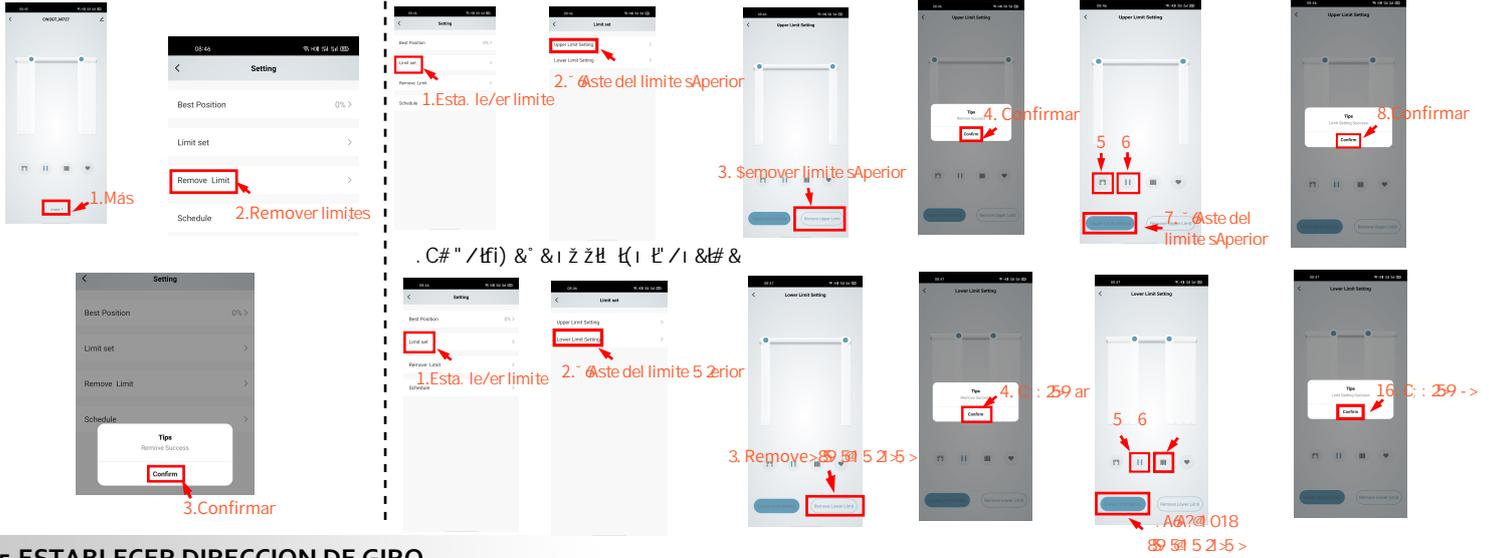
## 3. BORRAR DISPOSITIVO EN LA APP

Elimine el dispositivo en la aplicación.  
 Después de eliminar el dispositivo, el motor emitirá un sonido de bip bip.  
 El dispositivo entra en modo de emparejamiento.



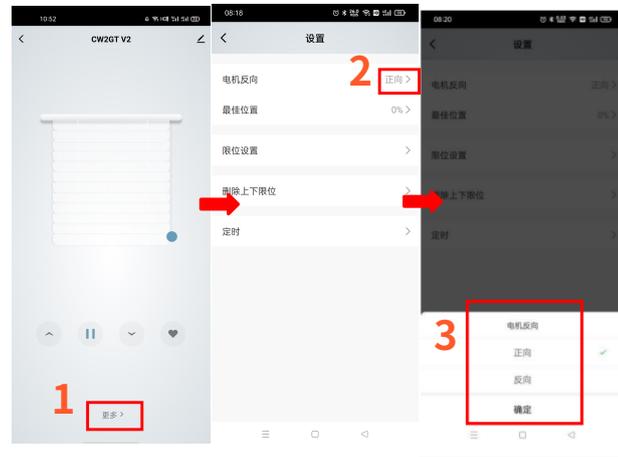
## 4. CONFIGURAR LIMITES

Configurar límites de posición.

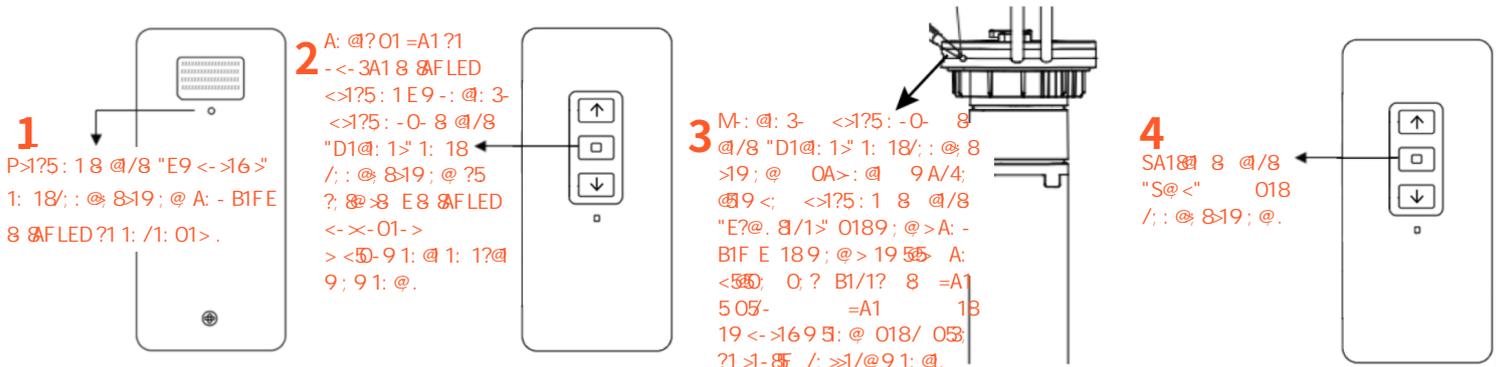


## 5. ESTABLECER DIRECCION DE GIRO

- Haga clic en "Más" a continuación.
- Luego haga clic en "Reversa del motor".
- Seleccione la dirección y haga clic en "Aceptar".



## 6. CODIGO DE EMPAREJAMIENTO PARA MOTOR Y CONTROL REMOTO (YA EMPAREJADO ANTES DE SALIR DE FABRICA)



O. ?1-B /5: 1? E8FA9. -0, >0189; @>19 55 A: <55> /; : A: ". 5. 5" OA>: @ -<> D9 -0-9 1: @ 1 ?13A: 0; ? 8 =A1 505- =A1  
1819 <->169 5: @ >119 <8F, 018/ 053 28 5 @: @ 8 ; <1> /5: : A1B-9 1: @.